

# TRAIL: TRANSPARENT, INTERPRETABLE ROBOTS

Mercoledì 23 ottobre ore 11.00  
Archivio Antico, Università di Padova

## SAVE THE DATE

Questo evento affronterà il problema della interpretabilità del comportamento e delle decisioni di un Robot, tematica studiata dalla rete di dottorato europea TRAIL, un programma di ricerca e formazione innovativo, altamente interdisciplinare e intersettoriale per una migliore comprensione della trasparenza nei sistemi di deep learning, intelligenza artificiale e robotica.

## PROGRAMMA

Saluti iniziali: Gianni Potti, Presidente Fondazione Comunica e Founder DIGITALmeet

Intervengono:

**Angelo Cangelosi**, professore di Machine Learning e Robotics presso l'Università di Manchester (UK) e Turing Fellow presso l'Alan Turing Institute di Londra.

**Alessandro Sperduti**, professore di Informatica presso il Dipartimento di Matematica "Tullio Levi-Civita", Università di Padova, Direttore Centro Augmented Intelligence Fondazione Bruno Kessler

[ISCRIVITI](#)